

## Concept(s)-clés et théorie

### DÉFINITION 1 :

Une équation linéaire aux inconnues  $x_1, \dots, x_n$  à coefficients réels est une équation de la forme

$$a_1x_1 + a_2x_2 + \dots + a_nx_n = b,$$

où  $a_1, a_2, \dots, a_n, b \in \mathbb{R}$ .

### DÉFINITION 2 :

On appelle système d'équations linéaires (ou simplement système linéaire) une famille d'équations linéaires aux inconnues  $x_1, \dots, x_n$  à coefficients réels de la forme

$$S = \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases},$$

où  $a_{ij}, b_i \in \mathbb{R}$  pour tout  $1 \leq i \leq m$  et tout  $1 \leq j \leq n$ . Aussi, on dit qu'une suite ordonnée de  $n$  nombres réels  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  est une solution du système linéaire  $S$  si toutes les égalités du système sont vérifiées lorsque l'on remplace  $x_j$  par  $\alpha_j$ , ceci pour tout  $1 \leq j \leq n$ .

```
In [1]: import AL_Fct as a1
from IPython.core.magic import register_cell_magic
from IPython.display import HTML, display
import numpy as np
```

### EXEMPLE 1:

Dans ce premier exemple nous nous familiarisons avec les équations et les ensembles de solutions.

Les cellules ci-dessous nous permettent, par exemple, d'entrer l'équation

$$3x_1 + 2x_2 = 7$$

Elles donnent ensuite une solution

$$\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

à l'équation entrée.

```
In [9]: a1.bgc('seashell')

coefficients = [1,1] # coefficients=[a1, a2, ..., an] est un vecteur avec
les n coefficients de l'équation
b=[1] # b=[b1, b2, ..., bm] est un vecteur avec les m termes de droite de
l'équation
```

Votre équation est

```
In [10]: a1.printEq(coefficients,b)
```

$$1x_1 + 1x_2 = 1$$

Pour rentrer la solution on utilise la syntaxe suivante

$$\text{solution} = [\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n]$$

```
In [11]: a1.bgc('seashell')
```

```
solution = [1,2] # solution=[s1,...,sn] est un vecteur
```

```
In [12]: isSol = [a1.SolOfEq(solution, coefficients+b,1)]
```

La suite entrée n'est pas une solution de l'équation 1

EXERCICE 1:

Enter l'équation

$$\frac{2}{5}x_1 - 4x_2 + x_3 = 8$$

et donner une solution

$$\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3).$$

Vous pouvez aussi adapter le code à l'équation de votre choix.

```
In [13]: a1.bgc('seashell')
```

```
#Par défaut, les valeurs sont fixées à 1
coefficients = [1] # coefficients=[a_1, a_2, ..., a_n]
b=[1]
solution = [1]
```

```
In [14]: a1.printEq(coefficients,b)
isSol=[a1.SolOfEq(solution, coefficients+b,1)]
```

$$1x_1 = 1$$

La suite entrée est une solution de l'équation 1

EXEMPLE 2:

Dans cet exercice nous nous familiarisons avec les systèmes d'équations. La partie ci-dessous vous demande de rentrer un système d'équation en suivant les notations de la définition 1.

Essayer, par exemple, d'entrer le système d'équations

$$\begin{cases} x_1 - 3x_2 = 4 \\ -x_1 + 4x_2 = 5 \end{cases}$$

```
In [15]: a1.bgc('seashell')

coefficients = [ [1, -3], [-1, 4]] # MatriceCoeff=[ [a_11, a_12], [a_21,
a_22] ]
b=[4,5] #b=[b1, b2]
```

Votre système est

```
In [16]: a1.printSyst(coefficients,b)
```

$$\begin{cases} 1x_1 + -3x_2 = 4 \\ -1x_1 + 4x_2 = 5 \end{cases}$$

```
In [18]: a1.bgc('seashell')
```

```
solution = [31,9]
```

```
In [20]: a1.SolOfSyst(solution, coefficients,b)
```

La suite entrée est une solution de l'équation 1  
 La suite entrée est une solution de l'équation 2  
 C'est une solution du système

EXERCICE 2:

Entrer le système suivant et donner une solution du système.

$$\begin{cases} 2x_1 - 3x_2 + x_3 & = -5 \\ -\frac{1}{3}x_1 + x_3 & = 2 \\ x_1 + 4x_2 - x_3 & = 0 \end{cases}$$

Vous pouvez aussi adapter le code à l'équation de votre choix.

```
In [21]: a1.bgc('seashell')
#Par défaut, les valeurs sont fixées à 1 (et m à 2)

coefficients = [[1,1,1], [1,1,1],[1,1,1]]
b=[1,1,1]
solution=[1,1,1]
```

```
In [22]: a1.printSyst(coefficients,b)
a1.SolOfSyst(solution, coefficients,b)
```

$$\begin{cases} 1x_1 + 1x_2 + 1x_3 = 1 \\ 1x_1 + 1x_2 + 1x_3 = 1 \\ 1x_1 + 1x_2 + 1x_3 = 1 \end{cases}$$

La suite entrée n'est pas une solution de l'équation 1

La suite entrée n'est pas une solution de l'équation 2

La suite entrée n'est pas une solution de l'équation 3

Ce n'est pas une solution du système